

Profil ID: G9M4D2UEPP

Wohnort des Spezialisten: Deutschland, 87700

SPS Programmierer: Step 7, WinCC flexible, Allen Bradley / Rockwell, Beckhoff TwinCAT, KUKA Roboter

Mitarbeiterkurzprofil

Herr H. A. geboren 1975

Position

Freiberuflicher Siemens **S7** und **KUKA Roboter Programmierer und Inbetriebnehmer**

Expertenkenntnisse

Step 7, KOP, FUP, SCL, AWL, WinCC flexible, Automobilindustrie, Glas und Solar, Maschinenbau, Medizintechnik, Metall, Nahrungsmittel und Getränke, Papier und Zellstoff, Pharma und Chemie, Fördertechnik und Logistik, Industrielle Bildverarbeitung, Mess- und Prüftechnik, Montage- und Handhabungstechnik, Robotik, Verfahrens- und Prozesstechnik, Verpackungstechnik, Projektierung, Konstruktion, Montage, Programmierung, Inbetriebnahme, Produktionsbegleitung, Projektleitung

Gute Kenntnisse

Allen Bradley/Rockwell, Beckhoff TwinCAT, KUKA Roboter

Sonstige Kenntnisse

TIA Portal, GRAPH (SFC), CFC, Distributed Safety, WinCC

Sprachen

Deutsch, Türkisch (Muttersprachen), Englisch (fließend)

Verfügbarkeit

Kurzfristig nach Absprache in Vollzeit

Projekterfahrung

01.2014 – 02.2015

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich), bei ASYS Automatisierungssysteme GmbH in Dornstadt

Projekt 1:

Programmierung und Inbetriebnahme einer Batteriezellen Montagemaschine für die Solarindustrie.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7-315F mit Profinet

Panel: WinCC-Flexible

Servo: Siemens Safety

Projekt 2:

Programmierung und Inbetriebnahme einer Palettier- und Depalettiermaschine für die Pharmabranche.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Elau Pac-DriveM (IEC 61131-3 von CoDeSys)

Panel: ZenOn-HMI

Servo: PacDrive

12.2013 – 01.2014

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich, Projektarbeit, Werksvertrag) bei Buhmann Systeme GmbH in Weiler im Allgäu

Programmierung und Inbetriebnahme einer Verpackungsmaschine für die Lebensmittelindustrie.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Elau Pac-DriveM (IEC 61131-3 von CoDeSys)

Panel: Galileo von Eaton

Servo: PacDrive

03.2013 – 11.2013

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich) bei Uhlmann Pac Systeme GmbH in Laupheim

Programmierung und Inbetriebnahme von HMI-Systemen für Pharmaverpackungsmaschinen

Service Unterstützung

Eingesetzte Technologien:

SPS: Elau Pac-DriveM (IEC 61131-3 von CoDeSys) /Pac-Drive 3

Panel: Uhlmann TC

Servo: PacDrive

07.2012 – 02.2013

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich) bei bielomatik Leuze GmbH + Co. KG in Neuffen

Programmierung und Inbetriebnahme von Papierverarbeitungsmaschinen, Schulung von Kunden und Servicetechnikern, Serviceeinsätze im Ausland.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7-300/S7-400

Panel: WinCC-Flex, Süttron

Servo: Siemens Simotion, Lenze

FU: Siemens, Lenze

01.2012 – 05.2012

Montage und Inbetriebnahme einer Roboteranlage in der Türkei, (Projekt, Werksvertrag), Auftraggeber: bartsch GmbH in Tettang

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7-3152DP

Panel: WinCC-Flexible 2008

Roboter: ABB

08.2011 – 03.2012

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich) bei pester pac automation GmbH in Wolfertschwenden

Programmierung und Inbetriebnahme von Verpackungsmaschinen, Schulung von Kunden und Servicetechnikern, Serviceeinsätze im Ausland

Eingesetzte Technologien:

SPS: Elau PacDrive (IEC 61131-3 von CoDeSys) Rockwell

ControlLogix

Panel: Microinnovation Galileo, Rockwell PanelView

Servo: Elau PacDrive, AllenBradley Kinetix

FU: Rockwell, Lenze

03.2011 – 07.2011

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich) bei bartsch GmbH in Tettang

Programmierung und Inbetriebnahme von Roboterzellen.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7-3152DP

Panel: WinCC-Flexible 2008

07.2010 – 12.2010

Software- Entwicklungsingenieur (freiberuflich) bei pester pac automation GmbH in Wolfertschwenden

Programmierung und Inbetriebnahme von Verpackungsmaschinen, Schulung von Kunden und Servicetechnikern, Serviceeinsätze im Ausland.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Elau PacDrive (IEC 61131-3 von CoDeSys) Rockwell

ControlLogix

Panel: Microinnovation Galileo, Rockwell PanelView

Servo: Elau PacDrive, AllenBradley Kinetix

FU: Rockwell, Lenze

11.2008 – 06.2010

Software- Entwicklungsingenieur bei 3S PACKAGING TECHNOLOGY GmbH in Dietmannsried

Programmierung von Verpackungsmaschinen, Inbetriebnahme und Abnahme im Werk und bei Kunden, Montage- und Serviceeinsätze im In- und Ausland

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7, SEW MOVI-PLC (IEC 61131-3 von CoDeSys),

Rockwell ControlLogix

Panel: Siemens WinCC-Flexible, Rockwell PanelView

Servo: SEW Movi Drive, AllenBradley Kinetix

FU: Rockwell, SEW, Lenze

Roboter: ABB

08.2004 – 10.2008

Software- Entwicklungsingenieur bei STETTER GmbH in Memmingen

Programmierung und Inbetriebnahme von Dosier- und Verwiegesteuerungen für Betonmischanlagen, Schulung von Servicetechnikern, Serviceaufgaben bei besonderen Problemen im In- und Ausland, Technische Dokumentation (Bedienungsanleitungen).

Eingesetzte Technologien:

SPS: Siemens S7 200/300/400, Siemens WinAC (Soft SPS),

Beckhoff TwinCAT (IEC 61131-3 von CoDeSys)

Simulationstool: WinMOD von „Mewes und Partner“

Panel: Siemens WinCC-Flexible, Siemens ProTool

FU: Siemens

01.2003 – 07.2004

Software- Entwicklungsingenieur (Projektarbeit) bei MAGNET SCHULTZ GmbH in Memmingen

Programmierung und Inbetriebnahme von Sondermaschinen und Prüfständen, Schulung von Mitarbeitern.

Eingesetzte Technologien:

SPS: Beckhoff TwinCAT (IEC 61131-3 von CoDeSys), Festo IPC

Panel: EXOR

Servo: Beckhoff, Festo

FU: Lenze, SEW

09.2001-10.2002

Diplomarbeit im Bereich Softwareentwicklung bei Liebherr Aerospace in Lindenberg

Entwicklung und Programmierung einer Embedded Web Server Applikation, die die Fernwartung eines Flugsteuergerätes ermöglicht.

Eingesetzte Technologien:

Microcontroller: Atmel ATmega103L, programmiert in C

Webseiten erstellt in PHP4, JavaScript und HTML

Datenbank: SQL

Quellen-URL (abgerufen am 24.08.2026 - 06:46):

<https://www.interconomy.de/profil/g9m4d2uepp/sps-programmierer-step-7-wincc-flexible-allen-bradley-rockwell-beckhoff-twinCAT-kuka-roboter>