

Profil ID: G9P8BMTELP

Wohnort des Spezialisten: Deutschland, 85640

SPS Programmierer: Step 7, KOP, FUP, SCL, AWL, GRAPH (SFC), KUKA Roboter, Yaskawa / MOTOMAN

Mitarbeiterkurzprofil

Herr M.M. geboren 1970

Position

Freiberuflicher Siemens S7, Yaskawa und KUKA Roboter Programmierer / Inbetriebnehmer

Expertenkenntnisse

Automobilindustrie, Energie, Maschinenbau

Gute Kenntnisse

Step 7, KOP, FUP, SCL, AWL, GRAPH (SFC), KUKA Roboter, Yaskawa / MOTOMAN, Mess- und Prüftechnik, Montage und Handhabungstechnik, Robotik, Schweiß- und Fügetechnik

Sonstige Kenntnisse

TIA Portal, WinCC, WinCC flexible, Metall, Pharma und Chemie, Transport und Logistik, Fördertechnik und Logistik, Industrielle Bildverarbeitung

Sprachen

Deutsch (Muttersprache), Englisch (gut), Französisch (Grundkenntnisse)

Verfügbarkeit

Kurzfristig nach Absprache in Vollzeit

Projekterfahrung

07.2015

Mülers – Mechatronik & Elektrotechnik, Ingenieurbüro und Meisterfachbetrieb, Selbständig / München

03.2014 – 06.2015

Jungheinrich Logistiksysteme GmbH (Festanstellung) / Moosburg

Projektleiter – Automatisierte Fahrzeuge

Schwerpunkte: Projektverantwortung für den Bereich -Automatisierte Fahrzeuge- während der gesamten Realisierungsphase. Durchführung von Risikobeurteilungen mit den Projektbeteiligten sowie Ableitung von Maßnahmen zur Minderung von Restrisiken Pflichtenhefterstellung.

Technische Klärung von Schnittstellen (mechanisch und steuerungstechnisch).

Klärung von Transport- und Lager-Strategien unter Berücksichtigung von Funktion und Leistung.

Layout-/Fahrkursplanung unter Berücksichtigung von Funktion und Leistung

Termin- und Ressourcenplanung

Kalkulation und Angebotserstellung bei Projekterweiterungen

Koordination von Inhouse-Tests, Inbetriebnahmen vor Ort und Schulungen

Durchführung der Abnahme

Erstellen der Projektdokumentation
Projektcontrolling (Termin- und Kostenkontrolle)
Risikobeurteilung
Internationale Projekte, vorrangig Europa

Projekte:

Branche: Logistik / Transport (Deutschland)

Beschreibung: Palettentransport mit 1 Fahrzeug, Aufnahme und Abgabe Fördertechnik und Bodenstellplatz (Blocklager)

Branche: Lebensmitteleinzelhandel (Deutschland)

Beschreibung: Palettentransport mit 2 Fahrzeugen, Aufnahme und Abgabe im Wechsel Fördertechnik und Bodenstellplatz.

Branche: Lebensmitteleinzelhandel (Italien)

Beschreibung: Containertransport mit 2 Fahrzeugen, Aufnahme und Abgabe im Wechsel Fördertechnik und Bodenstellplatz.

Branche: Backmittel / Aromen (Deutschland)

Beschreibung: Palettentransport mit 1 Fahrzeug, Aufnahme und Abgabe im Wechsel Schwerkraftrollenbahn, Fördertechnik und Bodenstellplatz (Blocklager), Auftragserfassung durch Barcodescanner und Generierung über Logistik Interface durch übergeordnetes SAP.

Branche: Automotive Supplier (Österreich)

Beschreibung: Containertransport mit 1 Fahrzeug, Aufnahme und Abgabe an Bodenstellplatz.

Aufgaben: Projektleitung Fachliche Verantwortung von ca. 4 Mitarbeiter pro Projekt bei 2 zeitgleich laufenden Projekten.

Technologie: CAN Bus, SPS Beckhoff, Sick Laserscanner, Kollmorgen NDC8, MS-Office, MS-Project, AutoCAD

02.2013 – 02.2014

Freiberufliche Tätigkeit / München

Gebäudetechnik – Elektrotechnik, Gebäudeautomation. Technische Beratung, Projektierung, Bauaufsicht, Projektleitung bei der Errichtung elektrotechnischer Anlagen, Messtechnik (VDE)
Gebäudeautomatisierung – Projektierung und Programmierung

Projekte:

Branchen: Privathaushalte, Zweckbau

Technologien: MS-Office, Simatic S7, KNX ETS 4, Messgeräte für die Elektrotechnik

11.2012 – 01.2013

TQ Systems GmbH (Festanstellung) / Unterhaching

Projektleiter - E-Mobilität

Verantwortung für die Systemintegration antriebstechnischer Komponenten

Konzeption, Konstruktion, Entwicklung, Qualifizierung sowie Serienüberleitung antriebstechnischer Komponenten

Laufendes Projektmanagement im Bereich der entwicklungs- und konstruktionsseitigen Betreuung von Antriebseinheiten und Systemen

Technische und nichttechnische Dokumentation

Angebots- und Kalkulationserstellung

Projekte:

Teilprojektleitung bei der Entwicklung eines Elektrischen Antriebes

Technologien: Inventor, MS-Office, MS-Project

01.2011 – 10.2012

YASKAWA Europe GmbH – Robotics Division (Festanstellung) / Allershausen

Leiter der Inbetriebnahmeabteilung und Inbetriebnahmeingenieur

Fachliche und disziplinarische Führung von 15 Mitarbeiter

Koordination und Verantwortung der Inbetriebnahmeinsätze

Koordination von Versuchs- und Entwicklungseinsätzen

Erstellung von Kalkulationen für Inbetriebnahmeinsätze

Telefonischer Support für Kunden und Außendienstmitarbeiter

Bearbeitung technischer Probleme während der Inbetriebnahme

Administrative Tätigkeiten, Verwaltungsarbeiten

Kommunikation mit anderen Abteilungen

Persönlicher Kundenkontakt, -pflege

Prüfung neuer Projekte hinsichtlich technischer Umsetzbarkeit

Prozessoptimierung

Inbetriebnahme, Programmierung, Montage von Industrierobotern (MOTOMAN Steuerung NX / DX) und Maschinenanlagen.

Projekte:

Branchen: Automotive, Automotive Supplier

Technologien: Simatic S7, Motoman-Steuerungen NX / DX, Wiest Robotervermessungstool, MS-Office, MS-Project.

Schweißroboteranlagen, Multirobot-Applikationen, Lackierroboter, Handling.

10.2008 – 03.2009

KUKA Roboter GmbH (Festanstellung) / Augsburg

Serviceingenieur

Inbetriebnahme, Programmierung von Inlinemesszellen

Inbetriebnahme, Programmierung und Instandhaltung von Industrierobotern (elektrisch / mechanisch), Steuerung KRC 1 / 2

Projekte:

Branchen: Automotive, Automotive Supplier

Technologien: Steuerung KRC 1 / 2, KUKA X.Rob FMS/APR, HGV (Carl Zeiss) MVS-3D, Metronom IN³.Genesis, Bildverarbeitungssysteme.

Schweißroboter-Anwendungen, 3D Messzellen (robotergeführte Inline-Messung), Handling.

02.2000 – 12.2010

Handwerksbetrieb für Elektrotechnik / München

Unternehmer

Schwerpunkte: Gebäudetechnik /Elektrotechnik, -installation

Gebäudeautomation EIB/KNX

Projektierung, Montage, Instandhaltung elektrischer Anlagen

Altbausanierung, Neuinstallation, Industrieinstallation

Messtechnik (VDE)

Kundenakquise, Kundenbindung, Administration, Beratung

Automatisierungstechnik, Steuerungstechnik

Projekte:

Branchen: Privathaushalte, Zweckbau, Architekten, Hausverwaltungen, Gewerbliche/Industrie –Kunden, Planungsbüros

Technologien: MS-Office, Siemens S7, KNX ETS 4, Messgeräte für die Elektrotechnik, Maschinen und Geräte für die Errichtung elektrotechnischer Anlagen, AutoCAD, Eplan

02.1996 – 01.2000

Handwerk (Festanstellung) / München

Elektroinstallateur Geselle / Monteur

Schwerpunkte: Montage, Instandhaltung elektrischer Anlagen, Altbausanierung, Neuinstallation, Industrieinstallation

Kundendienst, Service, Lehrlingsausbildung

Quellen-URL (abgerufen am 24.08.2026 - 10:45):

<https://www.interconomy.de/profil/g9p8bmtelp/sps-programmierer-step-7-kop-fup-scl-awl-graph-sfc-kuka-roboter-yaskawa-motoman>